

Betrachtung der Fibonacci- und Tribonacci-Zahlenfolgen mit Hilfe von Matrizen

Arno Fehring, Mai 2021

Quellen :

[1] **Meinke, Ashley Marie** : Fibonacci Numbers and associated Matrices ; Thesis Kent State University 2011

http://rave.ohiolink.edu/etdc/view?acc_num=kent1310588704 [15.05.2021]

[2] **Kleine Enzyklopädie Mathematik**; Pfalz Verlag Basel 1967

Die Fibonacci-Zahlenfolge

$$f_0 := 1, \quad f_1 := 1, \quad f_{n+2} := f_{n+1} + f_n \quad \text{für alle } n \geq 2$$

$$f_0 := 1, \quad f_1 := 1, \quad f_2 = 2, \quad f_3 = 3, \quad f_4 = 5, \quad f_5 = 8 \quad \dots$$

Von Interesse ist die Folge der Quotienten aufeinander folgender Fibonacci-Zahlen

$$\frac{f_{n+1}}{f_n} \quad \text{für alle } n \geq 0 \quad \text{sowie} \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f_{n+1}}{f_n} = ?$$

Übergang zur Vektor- und Matrizendarstellung :

$$\begin{pmatrix} f_{n+2} \\ f_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} f_{n+1} \\ f_n \end{pmatrix} \quad \text{für alle } n \geq 0$$

Speziell :

$$\begin{pmatrix} f_2 \\ f_1 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} f_1 \\ f_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} f_3 \\ f_2 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} f_2 \\ f_1 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} f_1 \\ f_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} f_3 \\ f_2 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^2 \begin{pmatrix} f_1 \\ f_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} f_4 \\ f_3 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} f_3 \\ f_2 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^2 \begin{pmatrix} f_1 \\ f_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} f_4 \\ f_3 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^3 \begin{pmatrix} f_1 \\ f_0 \end{pmatrix}$$

⋮

$$\boxed{\begin{pmatrix} f_{n+1} \\ f_n \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^n \begin{pmatrix} f_1 \\ f_0 \end{pmatrix}} \quad \text{für alle } n \geq 1$$

Folgerung :

Wegen $\begin{pmatrix} f_{n+1} \\ f_n \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^n \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} f_{n+1} \\ f_n \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} f_n & f_{n-1} \\ f_{n-1} & f_{n-2} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ folgt

$$\boxed{\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^n = \begin{bmatrix} f_n & f_{n-1} \\ f_{n-1} & f_{n-2} \end{bmatrix}} \text{ für alle } n \geq 2 .$$

Eigenwerte und Eigenvektoren der Linearen Abbildung mit der Matrix $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$:

Gibt es φ und $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ mit $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \varphi \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$?

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \varphi \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \varphi \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} \varphi & 0 \\ 0 & \varphi \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} - \begin{bmatrix} \varphi & 0 \\ 0 & \varphi \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1-\varphi & 1 \\ 1 & -\varphi \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Diese Gleichung hat nichttriviale Lösungen genau dann, wenn $\text{Det} \begin{bmatrix} 1-\varphi & 1 \\ 1 & -\varphi \end{bmatrix} = 0$.

$$\begin{aligned} (1-\varphi)(-\varphi) - 1 \cdot 1 &= 0 \\ \boxed{\varphi^2 - \varphi - 1 &= 0} \end{aligned}$$

Die Lösungen der quadratischen Gleichung $\varphi_1 = \frac{1+\sqrt{5}}{2}$, $\varphi_2 = \frac{1-\sqrt{5}}{2}$ sind die

Eigenwerte der Matrix $\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ und haben folgende Eigenschaften, welche zur späteren Rechnung gebraucht werden :

(1) $\varphi_1 + \varphi_2 = 1$, $\varphi_1 \varphi_2 = -1$ **(Formeln von Vieta)**

(2) $\varphi_1 - \varphi_2 = \sqrt{5}$

(3) $\frac{\varphi_1 + 2}{\varphi_1 - \varphi_2} = \varphi_1$, $\frac{-\varphi_2 - 2}{\varphi_1 - \varphi_2} = \varphi_2$

Beweis von (3) :

$$\frac{\varphi_1 + 2}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{\varphi_1 + 1 + 1}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{\varphi_1^2 + 1}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{\varphi_1^2 - \varphi_1 \varphi_2}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{\varphi_1(\varphi_1 - \varphi_2)}{\varphi_1 - \varphi_2} = \varphi_1$$

$$\frac{-\varphi_2 - 2}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{-\varphi_2 - 1 - 1}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{-\varphi_2^2 - 1}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{-\varphi_2^2 + \varphi_1 \varphi_2}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{\varphi_2(\varphi_1 - \varphi_2)}{\varphi_1 - \varphi_2} = \varphi_2$$

Berechnung der Eigenvektoren zu den Eigenwerten :

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \varphi \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \quad \text{Setze } x_2 := 1 \Rightarrow x_1 = \varphi$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \varphi \\ 1 \end{pmatrix} = \varphi \begin{pmatrix} \varphi \\ 1 \end{pmatrix}$$

Die Eigenvektoren zu φ_1 , φ_2 sind die orthogonalen, linear unabhängigen Vektoren $\begin{pmatrix} \varphi_1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} \varphi_2 \\ 1 \end{pmatrix}$, denn es ist $\begin{pmatrix} \varphi_1 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \varphi_2 \\ 1 \end{pmatrix} = \varphi_1 \varphi_2 + 1 = -1 + 1 = 0$.

Die Eigenvektoren werden nun zunächst als Basisvektoren herangezogen und die Matrix der Linearen Abbildung F bezüglich der Basis $\begin{pmatrix} \varphi_1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} \varphi_2 \\ 1 \end{pmatrix}$ berechnet. Dazu benötigt man die Matrizen der Basistransformationen S , S^{-1} .

$$\begin{array}{ccc} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} & \xrightarrow{F ; \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}} & \begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ x_1 \end{pmatrix} \\ \downarrow \uparrow & & \downarrow \uparrow \\ \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} 1 & -\varphi_2 \\ -1 & \varphi_1 \end{bmatrix} ; S^{-1} & & S^{-1} \\ \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} & \xrightarrow{D ; [D]} & \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} \end{array}$$

$$y_1 \begin{pmatrix} \varphi_1 \\ 1 \end{pmatrix} + y_2 \begin{pmatrix} \varphi_2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$S : \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} \varphi_1 & \varphi_2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

$$\varphi_1 y_1 + \varphi_2 y_2 = x_1$$

$$1 y_1 + 1 y_2 = x_2$$

$$y_1 = \frac{\begin{vmatrix} x_1 & \varphi_2 \\ x_2 & 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \varphi_1 & \varphi_2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}} = \frac{1 x_1 - \varphi_2 x_2}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} (1 x_1 - \varphi_2 x_2)$$

$$y_2 = \frac{\begin{vmatrix} \varphi_1 & x_1 \\ 1 & x_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} \varphi_1 & \varphi_2 \\ 1 & 1 \end{vmatrix}} = \frac{-1 x_1 + \varphi_1 x_2}{\varphi_1 - \varphi_2} = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} (-1 x_1 + \varphi_1 x_2)$$

$$S^{-1} : \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} 1 & -\varphi_2 \\ -1 & \varphi_1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

$$D = S^{-1} \circ F \circ S$$

$$[D] = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} 1 & -\varphi_2 \\ -1 & \varphi_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varphi_1 & \varphi_2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$[D] = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} 1 & -\varphi_2 \\ -1 & \varphi_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varphi_1 + 1 & \varphi_2 + 1 \\ \varphi_1 & \varphi_2 \end{bmatrix}$$

$$[D] = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} \varphi_1 + 1 - \varphi_1 \varphi_1 & \varphi_2 + 1 - \varphi_2^2 \\ -\varphi_1 - 1 + \varphi_1^2 & -\varphi_2 - 1 + \varphi_1 \varphi_2 \end{bmatrix}$$

$$[D] = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} \varphi_1 + 1 + 1 & 0 \\ 0 & -\varphi_2 - 1 - 1 \end{bmatrix}$$

$$[D] = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} \varphi_1 + 2 & 0 \\ 0 & -\varphi_2 - 2 \end{bmatrix}$$

$$\boxed{[D] = \begin{bmatrix} \varphi_1 & 0 \\ 0 & \varphi_2 \end{bmatrix}} \quad \text{Diagonalmatrix}$$

$$[S^{-1} \circ F \circ S] = \begin{bmatrix} \varphi_1 & 0 \\ 0 & \varphi_2 \end{bmatrix}$$

$$[S^{-1} \circ F^n \circ S] = S^{-1} \circ F \circ F \circ \dots \circ F \circ F \circ S$$

$$[S^{-1} \circ F^n \circ S] = S^{-1} \circ F \circ (S \circ S^{-1}) \circ F \circ (S \circ S^{-1}) \circ \dots \circ (S \circ S^{-1}) \circ F \circ (S \circ S^{-1}) \circ F \circ S$$

$$[S^{-1} \circ F^n \circ S] = (S^{-1} \circ F \circ S) \circ (S^{-1} \circ F \circ S) \circ \dots \circ (S^{-1} \circ F \circ S) \circ (S^{-1} \circ F \circ S)$$

$$[S^{-1} \circ F^n \circ S] = [S^{-1} \circ F \circ S]^n$$

$$[S^{-1} \circ F^n \circ S] = [D]^n$$

$$[S^{-1} \circ F^n \circ S] = \begin{bmatrix} \varphi_1 & 0 \\ 0 & \varphi_2 \end{bmatrix}^n$$

$$[S^{-1} \circ F^n \circ S] = \begin{bmatrix} \varphi_1^n & 0 \\ 0 & \varphi_2^n \end{bmatrix}$$

$$[S \circ S^{-1} \circ F^n \circ S \circ S^{-1}] = [S \circ (S^{-1} \circ F^n \circ S) \circ S^{-1}] = [S] \begin{bmatrix} \varphi_1^n & 0 \\ 0 & \varphi_2^n \end{bmatrix} [S^{-1}]$$

$$[F^n] = [S] \begin{bmatrix} \varphi_1^n & 0 \\ 0 & \varphi_2^n \end{bmatrix} [S^{-1}]$$

$$[F^n] = \begin{bmatrix} \varphi_1 & \varphi_2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varphi_1^n & 0 \\ 0 & \varphi_2^n \end{bmatrix} \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} 1 & -\varphi_2 \\ -1 & \varphi_1 \end{bmatrix}$$

$$[F^n] = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} \varphi_1 & \varphi_2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varphi_1^n & 0 \\ 0 & \varphi_2^n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -\varphi_2 \\ -1 & \varphi_1 \end{bmatrix}$$

$$[F^n] = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} \varphi_1 & \varphi_2 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \varphi_1^n & -\varphi_1^n \varphi_2 \\ -\varphi_2^n & \varphi_1 \varphi_2^n \end{bmatrix}$$

$$[F^n] = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} \varphi_1^{n+1} - \varphi_2^{n+1} & -\varphi_1^{n+1} \varphi_2 + \varphi_1 \varphi_2^{n+1} \\ \varphi_1^n - \varphi_2^n & -\varphi_1^n \varphi_2 + \varphi_1 \varphi_2^n \end{bmatrix}$$

$$[F^n] = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} \varphi_1^{n+1} - \varphi_2^{n+1} & -\varphi_1 \varphi_2 (\varphi_1^n - \varphi_2^n) \\ \varphi_1^n - \varphi_2^n & -\varphi_1 \varphi_2 (\varphi_1^{n-1} - \varphi_2^{n-1}) \end{bmatrix}$$

$$[F^n] = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} \varphi_1^{n+1} - \varphi_2^{n+1} & \varphi_1^n - \varphi_2^n \\ \varphi_1^n - \varphi_2^n & \varphi_1^{n-1} - \varphi_2^{n-1} \end{bmatrix}$$

$$[F]^n = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} \varphi_1^{n+1} - \varphi_2^{n+1} & \varphi_1^n - \varphi_2^n \\ \varphi_1^n - \varphi_2^n & \varphi_1^{n-1} - \varphi_2^{n-1} \end{bmatrix}$$

$$[F^n] = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^n = \begin{bmatrix} f_n & f_{n-1} \\ f_{n-1} & f_{n-2} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} f_n & f_{n-1} \\ f_{n-1} & f_{n-2} \end{bmatrix} = \frac{1}{\varphi_1 - \varphi_2} \begin{bmatrix} \varphi_1^{n+1} - \varphi_2^{n+1} & \varphi_1^n - \varphi_2^n \\ \varphi_1^n - \varphi_2^n & \varphi_1^{n-1} - \varphi_2^{n-1} \end{bmatrix}$$

$$f_n = \frac{\varphi_1^{n+1} - \varphi_2^{n+1}}{\varphi_1 - \varphi_2}$$

Formel von Binet

Beispiel zur Überprüfung :

$$f_5 = 8$$

$$f_5 = \frac{\left(\frac{1+\sqrt{5}}{2}\right)^6 - \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2}\right)^6}{\sqrt{5}} = 8$$

Berechnung des Grenzwertes der Quotientenfolge der Fibonacci-Zahlen :

$$\frac{f_{n+1}}{f_n} = \frac{\frac{\varphi_1^{n+2} - \varphi_2^{n+2}}{\varphi_1 - \varphi_2}}{\frac{\varphi_1^{n+1} - \varphi_2^{n+1}}{\varphi_1 - \varphi_2}}$$

$$\frac{f_{n+1}}{f_n} = \frac{\varphi_1^{n+2} - \varphi_2^{n+2}}{\varphi_1^{n+1} - \varphi_2^{n+1}}$$

Wegen $-1 < \frac{\varphi_2}{\varphi_1} < 0$ und $\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{\varphi_2}{\varphi_1}\right)^n = 0$ folgt :

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f_{n+1}}{f_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\varphi_1^{n+2} - \varphi_2^{n+2}}{\varphi_1^{n+1} - \varphi_2^{n+1}} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\varphi_1 - \varphi_2 \left(\frac{\varphi_2}{\varphi_1}\right)^{n+1}}{1 - \left(\frac{\varphi_2}{\varphi_1}\right)^{n+1}} = \varphi_1$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f_{n+1}}{f_n} = \varphi_1$$

Die Tribonacci-Zahlenfolge

$$f_0 := 1, \quad f_1 := 1, \quad t_2 := 1, \quad t_{n+3} := t_{n+2} + t_{n+1} + t_n \quad \text{für alle } n \geq 0$$

Von Interesse ist die Folge der Quotienten aufeinander folgender Tribonacci-Zahlen

$$\frac{t_{n+1}}{t_n} \quad \text{für alle } n \geq 0 \quad \text{sowie} \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{t_{n+1}}{t_n} = ?$$

Übergang zur Vektor- und Matrizendarstellung :

$$\begin{pmatrix} t_{n+3} \\ t_{n+2} \\ t_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} t_{n+2} \\ t_{n+1} \\ t_n \end{pmatrix} \quad \text{für alle } n \geq 0$$

Speziell :

$$\begin{pmatrix} t_3 \\ t_2 \\ t_1 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} t_2 \\ t_1 \\ t_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} t_4 \\ t_3 \\ t_2 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} t_3 \\ t_2 \\ t_1 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} t_2 \\ t_1 \\ t_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} t_4 \\ t_3 \\ t_2 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^2 \begin{pmatrix} t_2 \\ t_1 \\ t_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} t_5 \\ t_4 \\ t_3 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} t_4 \\ t_3 \\ t_2 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^2 \begin{pmatrix} t_2 \\ t_1 \\ t_0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} t_5 \\ t_4 \\ t_3 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^3 \begin{pmatrix} t_2 \\ t_1 \\ t_0 \end{pmatrix}$$

⋮

$$\begin{pmatrix} t_{n+2} \\ t_{n+1} \\ t_n \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^n \begin{pmatrix} t_2 \\ t_1 \\ t_0 \end{pmatrix} \quad \text{für alle } n \geq 1$$

Folgerung :

Wegen $\begin{pmatrix} t_{n+2} \\ t_{n+1} \\ t_n \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^n \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ und $\begin{pmatrix} t_{n+2} \\ t_{n+1} \\ t_n \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} t_{n+1} & t_n & t_{n-1} \\ t_n & t_{n-1} & t_{n-2} \\ t_{n-1} & t_{n-2} & t_{n-3} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ folgt

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^n = \begin{bmatrix} t_{n+1} & t_n & t_{n-1} \\ t_n & t_{n-1} & t_{n-2} \\ t_{n-1} & t_{n-2} & t_{n-3} \end{bmatrix} \quad \text{für alle } n \geq 3 .$$

Eigenwerte und Eigenvektoren der Linearen Abbildung mit der Matrix $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$:

Gibt es τ und $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \neq \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ mit $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \tau \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$?

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \tau \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \tau \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} \tau & 0 & 0 \\ 0 & \tau & 0 \\ 0 & 0 & \tau \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} - \begin{bmatrix} \tau & 0 & 0 \\ 0 & \tau & 0 \\ 0 & 0 & \tau \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1-\tau & 1 & 1 \\ 1 & -\tau & 0 \\ 0 & 1 & -\tau \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Diese Gleichung hat nichttriviale Lösungen genau dann, wenn

$$\text{Det} \begin{bmatrix} 1-\tau & 1 & 1 \\ 1 & -\tau & 0 \\ 0 & 1 & -\tau \end{bmatrix} = 0 .$$

$$(1-\tau)((-\tau)(-\tau)-0\cdot 1) - 1(1(-\tau)-0\cdot 0) + 1(1\cdot 1-(-\tau)0) = 0$$

$$\tau^2 - \tau^3 + \tau + 1 = 0$$

$$\boxed{\tau^3 - \tau^2 - \tau - 1 = 0}$$

Im Anhang wird gezeigt, dass diese Gleichung eine reelle und zwei konjugiert komplexe Lösungen hat , nämlich

$$\tau_1 = \frac{1}{3} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} + 1 \right) \approx 1,893\,286\,755$$

$$\tau_2 = \left(-\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i \right) \left(\tau_1 - \frac{1}{3} \right) + \frac{1}{3}$$

$$\tau_3 = \left(-\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}i \right) \left(\tau_1 - \frac{1}{3} \right) + \frac{1}{3} \quad \tau_3 = \overline{\tau_2}$$

Die Lösungen sind die Eigenwerte der Matrix $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$ und haben folgende Eigenschaften :

$$\tau_1 + \tau_2 + \overline{\tau_2} = 1$$

$$\tau_1 \tau_2 + \tau_1 \overline{\tau_2} + \tau_2 \overline{\tau_2} = -1 \quad \textbf{Gleichungen von Vieta}$$

$$\tau_1 \tau_2 \overline{\tau_2} = 1$$

Berechnung der Eigenvektoren zu den Eigenwerten

$$x_1 + x_2 + x_3 = \tau x_1$$

$$x_1 = \tau x_2$$

$$x_2 = \tau x_3 \quad \textbf{Setze } x_3 = 1 \Rightarrow x_2 = \tau, \quad x_1 = \tau^2$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \tau^2 \\ \tau \\ 1 \end{pmatrix} = \tau \begin{pmatrix} \tau^2 \\ \tau \\ 1 \end{pmatrix}$$

Die Eigenvektoren sind die **linear unabhängigen** Vektoren $\begin{pmatrix} \tau_1^2 \\ \tau_1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \tau_2^2 \\ \tau_2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \overline{\tau_2}^2 \\ \overline{\tau_2} \\ 1 \end{pmatrix}$.

Zur Begründung der linearen Unabhängigkeit :

$$u \begin{pmatrix} \tau_1^2 \\ \tau_1 \\ 1 \end{pmatrix} + v \begin{pmatrix} \tau_2^2 \\ \tau_2 \\ 1 \end{pmatrix} + w \begin{pmatrix} \overline{\tau_2}^2 \\ \overline{\tau_2} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\tau_1^2 u + \tau_2^2 v + \overline{\tau_2}^2 w = 0$$

$$\tau_1 u + \tau_2 v + \overline{\tau_2} w = 0$$

$$1u + 1v + 1w = 0$$

Falls $\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \neq 0$ gälte

$$u = \frac{\text{Det} \begin{bmatrix} 0 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ 0 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}}{\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}} = 0$$

$$v = \frac{\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & 0 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & 0 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}}{\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}} = 0$$

$$w = \frac{\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & 0 \\ \tau_1 & \tau_2 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}}{\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}} = 0 ,$$

und das hieße, dass die Vektoren $\begin{pmatrix} \tau_1^2 \\ \tau_1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} \tau_2^2 \\ \tau_2 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} \overline{\tau_2}^2 \\ \overline{\tau_2} \\ 1 \end{pmatrix}$ linear unabhängig sind.

Es bleibt also zu zeigen , dass $\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \neq 0$ ist :

$$\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \tau_1^2(\tau_2 - \overline{\tau_2}) - \tau_2^2(\tau_1 - \overline{\tau_2}) + \overline{\tau_2}^2(\tau_1 - \tau_2)$$

$$\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \tau_1^2(\tau_2 - \overline{\tau_2}) + \tau_2^2(\overline{\tau_2} - \tau_1) + \overline{\tau_2}^2(\tau_1 - \tau_2)$$

Man zeigt nun, dass $\tau_1^2(\tau_2 - \overline{\tau_2}) + \tau_2^2(\overline{\tau_2} - \tau_1) + \overline{\tau_2}^2(\tau_1 - \tau_2) = -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)$ ist :

$$\text{linke Seite} = -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)$$

$$\text{linke Seite} = -(\tau_1 \tau_2 - \tau_1 \overline{\tau_2} - \tau_2^2 + \tau_2 \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)$$

$$\text{linke Seite} = -(\tau_1 \tau_2 \overline{\tau_2} - \tau_1 \overline{\tau_2}^2 - \tau_2^2 \overline{\tau_2} + \tau_2 \overline{\tau_2}^2 - \tau_1^2 \tau_2 + \tau_1^2 \overline{\tau_2} + \tau_1 \tau_2^2 - \tau_1 \tau_2 \overline{\tau_2})$$

$$\text{linke Seite} = -(\cancel{\tau_1 \tau_2 \overline{\tau_2}} - \tau_1 \overline{\tau_2}^2 - \tau_2^2 \overline{\tau_2} + \tau_2 \overline{\tau_2}^2 - \tau_1^2 \tau_2 + \tau_1^2 \overline{\tau_2} + \tau_1 \tau_2^2 - \cancel{\tau_1 \tau_2 \overline{\tau_2}})$$

$$\text{linke Seite} = -(-\tau_1 \overline{\tau_2}^2 - \tau_2^2 \overline{\tau_2} + \tau_2 \overline{\tau_2}^2 - \tau_1^2 \tau_2 + \tau_1^2 \overline{\tau_2} + \tau_1 \tau_2^2)$$

$$\text{linke Seite} = \tau_1 \overline{\tau_2}^2 + \tau_2^2 \overline{\tau_2} - \tau_2 \overline{\tau_2}^2 + \tau_1^2 \tau_2 - \tau_1^2 \overline{\tau_2} - \tau_1 \tau_2^2$$

$$\text{linke Seite} = \tau_1^2(\tau_2 - \overline{\tau_2}) + \tau_2^2(\overline{\tau_2} - \tau_1) + \overline{\tau_2}^2(\tau_1 - \tau_2)$$

Also ist $\boxed{\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} .$

Angenommen, $\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1) = 0 .$

Dann müsste mindestens eine der Faktoren gleich Null sein, das hieße zwei der drei Nullstellen müssten gleich sein, im Widerspruch, dass τ_1 reell und τ_1 , τ_2 konjugiert komplex sind. .

Die Eigenvektoren werden nun als Basisvektoren herangezogen und die Matrix der Linearen Abbildung T bezüglich der Basis $\begin{pmatrix} \tau_1^2 \\ \tau_1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} \tau_2^2 \\ \tau_2 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} \overline{\tau_2}^2 \\ \overline{\tau_2} \\ 1 \end{pmatrix}$ berechnet. Dazu benötigt man die Matrizen der Basistransformationen S , S^{-1} .

$$\begin{array}{ccc}
 \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} & \xrightarrow{F ; \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}} & \begin{pmatrix} x_1+x_2+x_3 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \\
 \begin{array}{c} \downarrow S^{-1} \\ \uparrow S \end{array} & & \begin{array}{c} \downarrow S^{-1} \\ \uparrow S \end{array} \\
 \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} & \xrightarrow{D} & \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix}
 \end{array}$$

Basistransformation S :

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = y_1 \begin{pmatrix} \tau_1^2 \\ \tau_1 \\ 1 \end{pmatrix} + y_2 \begin{pmatrix} \tau_2^2 \\ \tau_2 \\ 1 \end{pmatrix} + y_3 \begin{pmatrix} \overline{\tau_2}^2 \\ \overline{\tau_2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$$

$$S ; \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Basistransformation S^{-1} :

$$\begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$y_1 = \frac{\text{Det} \begin{bmatrix} x_1 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ x_2 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ x_3 & 1 & 1 \end{bmatrix}}{\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}}$$

$$y_1 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \text{Det} \begin{bmatrix} x_1 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ x_2 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ x_3 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$y_1 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left((\tau_2 - \overline{\tau_2})x_1 - \tau_2^2(x_2 - \overline{\tau_2}x_3) + \overline{\tau_2}^2(x_2 - \tau_2x_3) \right)$$

$$y_1 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left((\tau_2 - \overline{\tau_2})x_1 - (\tau_2^2 - \overline{\tau_2}^2)x_2 + (\tau_2^2\overline{\tau_2} - \tau_2\overline{\tau_2}^2)x_3 \right)$$

$$y_1 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left((\tau_2 - \overline{\tau_2})x_1 - (\tau_2 - \overline{\tau_2})(\tau_2 + \overline{\tau_2})x_2 + \tau_2\overline{\tau_2}(\tau_2 - \overline{\tau_2})x_3 \right)$$

$$y_2 = \frac{\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & x_1 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & x_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & x_3 & 1 \end{bmatrix}}{\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}}$$

$$y_2 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & x_1 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & x_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & x_3 & 1 \end{bmatrix}$$

$$y_2 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left(\tau_1^2(x_2 - \overline{\tau_2}x_3) - x_1(\tau_1 - \overline{\tau_2}) + \overline{\tau_2}^2(\tau_1x_3 - x_2) \right)$$

$$y_2 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left((\overline{\tau_2} - \tau_1)x_1 - (\overline{\tau_2}^2 - \tau_1^2)x_2 + (\overline{\tau_2}^2\tau_1 - \overline{\tau_2}\tau_1^2)x_3 \right)$$

$$y_2 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left((\overline{\tau_2} - \tau_1)x_1 - (\overline{\tau_2}^2 - \tau_1^2)x_2 + (\overline{\tau_2}^2\tau_1 - \overline{\tau_2}\tau_1^2)x_3 \right)$$

$$y_2 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left((\overline{\tau_2} - \tau_1)x_1 - (\overline{\tau_2} - \tau_1)(\overline{\tau_2} + \tau_1)x_2 + \overline{\tau_2}\tau_1(\overline{\tau_2} - \tau_1)x_3 \right)$$

$$y_3 = \frac{\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & x_1 \\ \tau_1 & \tau_2 & x_2 \\ 1 & 1 & x_3 \end{bmatrix}}{\text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2^2} \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}}$$

$$y_3 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \text{Det} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & x_1 \\ \tau_1 & \tau_2 & x_2 \\ 1 & 1 & x_3 \end{bmatrix}$$

$$y_3 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left(\tau_1^2(\tau_2 x_3 - x_2) - \tau_2^2(\tau_1 x_3 - x_2) + x_1(\tau_1 - \tau_2) \right)$$

$$y_3 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left((\tau_1 - \tau_2)x_1 - (\tau_1^2 - \tau_2^2)x_2 + (\tau_1^2 \tau_2 - \tau_1 \tau_2^2)x_3 \right)$$

$$y_3 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left((\tau_1 - \tau_2)x_1 - (\tau_1 - \tau_2)(\tau_1 + \tau_2)x_2 + \tau_1 \tau_2(\tau_1 - \tau_2)x_3 \right)$$

Insgesamt haben wir also

$$y_1 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left((\tau_2 - \overline{\tau_2})x_1 - (\tau_2 - \overline{\tau_2})(\tau_2 + \overline{\tau_2})x_2 + \tau_2 \overline{\tau_2}(\tau_2 - \overline{\tau_2})x_3 \right)$$

$$y_2 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left((\overline{\tau_2} - \tau_1)x_1 - (\overline{\tau_2} - \tau_1)(\overline{\tau_2} + \tau_1)x_2 + \overline{\tau_2} \tau_1(\overline{\tau_2} - \tau_1)x_3 \right)$$

$$y_3 = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \left((\tau_1 - \tau_2)x_1 - (\tau_1 - \tau_2)(\tau_1 + \tau_2)x_2 + \tau_1 \tau_2(\tau_1 - \tau_2)x_3 \right)$$

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \begin{bmatrix} \tau_2 - \overline{\tau_2} & -(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\tau_2 + \overline{\tau_2}) & \tau_2 \overline{\tau_2}(\tau_2 - \overline{\tau_2}) \\ \overline{\tau_2} - \tau_1 & -(\overline{\tau_2} - \tau_1)(\overline{\tau_2} + \tau_1) & \overline{\tau_2} \tau_1(\overline{\tau_2} - \tau_1) \\ \tau_1 - \tau_2 & -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_1 + \tau_2) & \tau_1 \tau_2(\tau_1 - \tau_2) \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$S^{-1} ; \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \begin{bmatrix} \tau_2 - \overline{\tau_2} & -(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\tau_2 + \overline{\tau_2}) & \tau_2 \overline{\tau_2}(\tau_2 - \overline{\tau_2}) \\ \overline{\tau_2} - \tau_1 & -(\overline{\tau_2} - \tau_1)(\overline{\tau_2} + \tau_1) & \overline{\tau_2} \tau_1(\overline{\tau_2} - \tau_1) \\ \tau_1 - \tau_2 & -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_1 + \tau_2) & \tau_1 \tau_2(\tau_1 - \tau_2) \end{bmatrix}$$

$$D = S^{-1} \circ T \circ S$$

$$[D] = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\overline{\tau_2} - \tau_1)} \begin{bmatrix} \tau_2 - \overline{\tau_2} & -(\tau_2 - \overline{\tau_2})(\tau_2 + \overline{\tau_2}) & \tau_2 \overline{\tau_2}(\tau_2 - \overline{\tau_2}) \\ \overline{\tau_2} - \tau_1 & -(\overline{\tau_2} - \tau_1)(\overline{\tau_2} + \tau_1) & \overline{\tau_2} \tau_1(\overline{\tau_2} - \tau_1) \\ \tau_1 - \tau_2 & -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_1 + \tau_2) & \tau_1 \tau_2(\tau_1 - \tau_2) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau_2}^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau_2} \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Zur besseren Lese- und Umformungsverständnis ist es sinnvoll folgende Umbenennungen zu machen :

$$a := \tau_1 \quad b := \tau_2 \quad c := \overline{\tau_2}$$

$$[D] = \frac{1}{-(a-b)(b-c)(c-a)} \begin{bmatrix} b-c & -(b-c)(b+c) & bc(b-c) \\ c-a & -(c-a)(c+a) & ca(c-a) \\ a-b & -(a-b)(a+b) & ab(a-b) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a^2 & b^2 & c^2 \\ a & b & c \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$[D] = \frac{1}{-(a-b)(b-c)(c-a)} \begin{bmatrix} b-c & -(b-c)(b+c) & bc(b-c) \\ c-a & -(c-a)(c+a) & ca(c-a) \\ a-b & -(a-b)(a+b) & ab(a-b) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a^2+a+1 & b^2+b+1 & c^2+c+1 \\ a^2 & b^2 & c^2 \\ a & b & c \end{bmatrix}$$

$$[D] = \frac{1}{-(a-b)(b-c)(c-a)} \begin{bmatrix} b-c & -(b-c)(b+c) & bc(b-c) \\ c-a & -(c-a)(c+a) & ca(c-a) \\ a-b & -(a-b)(a+b) & ab(a-b) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a^3 & b^3 & c^3 \\ a^2 & b^2 & c^2 \\ a & b & c \end{bmatrix}$$

Berechnung der einzelnen Elemente der 3x3 - Matrix $[D]$:

$$d_{11} = \frac{1}{-(a-b)(b-c)(c-a)} ((b-c)a^3 - (b-c)(b+c)a^2 + bc(b-c)a)$$

$$d_{11} = \frac{(b-c)a}{-(a-b)(b-c)(c-a)} (a^2 - (b+c)a + bc)$$

$$d_{11} = \frac{a}{-(a-b)(c-a)} (a^2 - (b+c)a + bc)$$

$$d_{11} = \frac{a}{a^2 - ab - ca + bc} (a^2 - ab - ca + bc)$$

$$d_{11} = \frac{a}{a^2 - ab - ca + bc} (a^2 - ab - ca + bc)$$

$$\boxed{d_{11} = a}$$

$$d_{12} = \frac{1}{-(a-b)(b-c)(c-a)} ((b-c)b^3 - (b-c)(b+c)b^2 + bc(b-c)b)$$

$$d_{12} = \frac{(b-c)b}{-(a-b)(b-c)(c-a)} (b^2 - (b+c)b + bc)$$

$$d_{12} = \frac{(b-c)b}{-(a-b)(b-c)(c-a)} (b^2 - b^2 - bc + bc)$$

$$\boxed{d_{12} = 0}$$

$$d_{13} = \frac{1}{-(a-b)(b-c)(c-a)} ((b-c)c^3 - (b-c)(b+c)c^2 + bc(b-c)c)$$

$$d_{13} = \frac{(b-c)c}{-(a-b)(b-c)(c-a)} (c^2 - (b+c)c + bc)$$

$$d_{13} = \frac{(b-c)c}{-(a-b)(b-c)(c-a)} (c^2 - bc - c^2 + bc)$$

$$\boxed{d_{13} = 0}$$

Zur Berechnung der Elemente in der 2. und 3. Zeile der Matrix $[D]$ nutzt man aus, dass die Terme bezüglich a, b, c zyklisch sind :

Beispiel :

Ersetzt man in d_{11} b, c, a zyklisch durch c, a, b , so erhält man aus

$$d_{11} = \frac{1}{-(a-b)(b-c)(c-a)} ((b-c)a^3 - (b-c)(b+c)a^2 + bc(b-c)a)$$

den Ausdruck

$$\frac{1}{-(a-b)(b-c)(c-a)} ((c-a)b^3 - (c-a)(c+a)b^2 + ca(c-a)b) = d_{22}, \text{ also gerade den}$$

Ausdruck für d_{22} .

Ergebnis : Die Matrix $[D]$ hat Diagonalgestalt

$$[D] = \begin{bmatrix} a & 0 & 0 \\ 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & c \end{bmatrix}$$

$$\boxed{[D] = \begin{bmatrix} \tau_1 & 0 & 0 \\ 0 & \tau_2 & 0 \\ 0 & 0 & \tau_2 \end{bmatrix}}$$

Nun kann man umgekehrt die Abbildung T wie folgt darstellen :

$$T = S \circ D \circ S^{-1}$$

$$T^n = (S \circ D \circ S^{-1})^n$$

$$T^n = (S \circ D \circ S^{-1}) \circ (S \circ D \circ S^{-1}) \circ \dots \circ (S \circ D \circ S^{-1}) \circ (S \circ D \circ S^{-1})$$

$$T = S \circ D \circ [S^{-1} \circ S] \circ D \circ [S^{-1} \circ S] \dots [S^{-1} \circ S] \circ D \circ [S^{-1} \circ S] \circ D \circ S^{-1}$$

$$T^n = S \circ D^n \circ S^{-1}$$

$$[T]^n = [S] [D]^n [S^{-1}]$$

Wegen der Diagonalgestalt von Matrix D ist $[D]^n = \begin{bmatrix} \tau_1^n & 0 & 0 \\ 0 & \tau_2^n & 0 \\ 0 & 0 & \overline{\tau}_2^n \end{bmatrix}$ und

$$[T]^n = \begin{bmatrix} \tau_1^2 & \tau_2^2 & \overline{\tau}_2^2 \\ \tau_1 & \tau_2 & \overline{\tau}_2 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \tau_1^n & 0 & 0 \\ 0 & \tau_2^n & 0 \\ 0 & 0 & \overline{\tau}_2^n \end{bmatrix} \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau}_2)(\overline{\tau}_2 - \tau_1)} \begin{bmatrix} \tau_2 - \overline{\tau}_2 & -(\tau_2 - \overline{\tau}_2)(\tau_2 + \overline{\tau}_2) & \tau_2 \overline{\tau}_2(\tau_2 - \overline{\tau}_2) \\ \overline{\tau}_2 - \tau_1 & -(\overline{\tau}_2 - \tau_1)(\overline{\tau}_2 + \tau_1) & \overline{\tau}_2 \tau_1(\overline{\tau}_2 - \tau_1) \\ \tau_1 - \tau_2 & -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_1 + \tau_2) & \tau_1 \tau_2(\tau_1 - \tau_2) \end{bmatrix}$$

$$[T]^n = \begin{bmatrix} \tau_1^{n+2} & \tau_2^{n+2} & \overline{\tau}_2^{n+2} \\ \tau_1^{n+1} & \tau_2^{n+1} & \overline{\tau}_2^{n+1} \\ \tau_1^n & \tau_2^n & \overline{\tau}_2^n \end{bmatrix} \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau}_2)(\overline{\tau}_2 - \tau_1)} \begin{bmatrix} \tau_2 - \overline{\tau}_2 & -(\tau_2 - \overline{\tau}_2)(\tau_2 + \overline{\tau}_2) & \tau_2 \overline{\tau}_2(\tau_2 - \overline{\tau}_2) \\ \overline{\tau}_2 - \tau_1 & -(\overline{\tau}_2 - \tau_1)(\overline{\tau}_2 + \tau_1) & \overline{\tau}_2 \tau_1(\overline{\tau}_2 - \tau_1) \\ \tau_1 - \tau_2 & -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_1 + \tau_2) & \tau_1 \tau_2(\tau_1 - \tau_2) \end{bmatrix}$$

$$[T]^n = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau}_2)(\overline{\tau}_2 - \tau_1)} \begin{bmatrix} \tau_1^{n+2} & \tau_2^{n+2} & \overline{\tau}_2^{n+2} \\ \tau_1^{n+1} & \tau_2^{n+1} & \overline{\tau}_2^{n+1} \\ \tau_1^n & \tau_2^n & \overline{\tau}_2^n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \tau_2 - \overline{\tau}_2 & -(\tau_2 - \overline{\tau}_2)(\tau_2 + \overline{\tau}_2) & \tau_2 \overline{\tau}_2(\tau_2 - \overline{\tau}_2) \\ \overline{\tau}_2 - \tau_1 & -(\overline{\tau}_2 - \tau_1)(\overline{\tau}_2 + \tau_1) & \overline{\tau}_2 \tau_1(\overline{\tau}_2 - \tau_1) \\ \tau_1 - \tau_2 & -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_1 + \tau_2) & \tau_1 \tau_2(\tau_1 - \tau_2) \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^n = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau}_2)(\overline{\tau}_2 - \tau_1)} \begin{bmatrix} \tau_1^{n+2} & \tau_2^{n+2} & \overline{\tau}_2^{n+2} \\ \tau_1^{n+1} & \tau_2^{n+1} & \overline{\tau}_2^{n+1} \\ \tau_1^n & \tau_2^n & \overline{\tau}_2^n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \tau_2 - \overline{\tau}_2 & -(\tau_2 - \overline{\tau}_2)(\tau_2 + \overline{\tau}_2) & \tau_2 \overline{\tau}_2(\tau_2 - \overline{\tau}_2) \\ \overline{\tau}_2 - \tau_1 & -(\overline{\tau}_2 - \tau_1)(\overline{\tau}_2 + \tau_1) & \overline{\tau}_2 \tau_1(\overline{\tau}_2 - \tau_1) \\ \tau_1 - \tau_2 & -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_1 + \tau_2) & \tau_1 \tau_2(\tau_1 - \tau_2) \end{bmatrix}$$

Andererseits haben wir gezeigt, dass

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^n = \begin{bmatrix} t_{n+1} & t_n & t_{n-1} \\ t_n & t_{n-1} & t_{n-2} \\ t_{n-1} & t_{n-2} & t_{n-3} \end{bmatrix} \text{ für alle } n \geq 3$$

Deshalb folgt

$$\begin{bmatrix} t_{n+1} & t_n & t_{n-1} \\ t_n & t_{n-1} & t_{n-2} \\ t_{n-1} & t_{n-2} & t_{n-3} \end{bmatrix} = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \overline{\tau}_2)(\overline{\tau}_2 - \tau_1)} \begin{bmatrix} \tau_1^{n+2} & \tau_2^{n+2} & \overline{\tau}_2^{n+2} \\ \tau_1^{n+1} & \tau_2^{n+1} & \overline{\tau}_2^{n+1} \\ \tau_1^n & \tau_2^n & \overline{\tau}_2^n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \tau_2 - \overline{\tau}_2 & -(\tau_2 - \overline{\tau}_2)(\tau_2 + \overline{\tau}_2) & \tau_2 \overline{\tau}_2(\tau_2 - \overline{\tau}_2) \\ \overline{\tau}_2 - \tau_1 & -(\overline{\tau}_2 - \tau_1)(\overline{\tau}_2 + \tau_1) & \overline{\tau}_2 \tau_1(\overline{\tau}_2 - \tau_1) \\ \tau_1 - \tau_2 & -(\tau_1 - \tau_2)(\tau_1 + \tau_2) & \tau_1 \tau_2(\tau_1 - \tau_2) \end{bmatrix}$$

Durch Vergleich der Elemente auf der linken Seite mit der entsprechenden Elementen auf der rechten Seite ergibt sich zum Beispiel :

$$t_n = \frac{1}{-(\tau_1 - \tau_2)(\tau_2 - \bar{\tau}_2)(\bar{\tau}_2 - \tau_1)} \left(\tau_1^{n+1}(\tau_2 - \bar{\tau}_2) + \tau_2^{n+1}(\bar{\tau}_2 - \tau_1) + \bar{\tau}_2^{n+1}(\tau_1 - \tau_2) \right)$$

Diese Formel ist eine **Binet- ähnliche Formel für Tribonaccizahlen** , mit der man die n-te Tribonaccizahl aus den Nullstellen τ_1 , τ_2 , $\bar{\tau}_2$ der Gleichung $\tau^3 - \tau^2 - \tau - 1 = 0$ berechnen kann .

Für die Quotientenfolge aufeinanderfolgender Tribonaccizahlen erhält man nun :

$$\frac{t_{n+1}}{t_n} = \frac{\tau_1^{n+2}(\tau_2 - \bar{\tau}_2) + \tau_2^{n+2}(\bar{\tau}_2 - \tau_1) + \bar{\tau}_2^{n+2}(\tau_1 - \tau_2)}{\tau_1^{n+1}(\tau_2 - \bar{\tau}_2) + \tau_2^{n+1}(\bar{\tau}_2 - \tau_1) + \bar{\tau}_2^{n+1}(\tau_1 - \tau_2)}$$

$$\frac{t_{n+1}}{t_n} = \frac{\tau_1 + \tau_2 \left(\frac{\tau_2}{\tau_1} \right)^{n+1} \frac{\bar{\tau}_2 - \tau_1}{\tau_2 - \bar{\tau}_2} + \bar{\tau}_2 \left(\frac{\bar{\tau}_2}{\tau_1} \right)^{n+1} \frac{\tau_1 - \tau_2}{\tau_2 - \bar{\tau}_2}}{1 + \left(\frac{\tau_2}{\tau_1} \right)^{n+1} \frac{\bar{\tau}_2 - \tau_1}{\tau_2 - \bar{\tau}_2} + \left(\frac{\bar{\tau}_2}{\tau_1} \right)^{n+1} \frac{\tau_1 - \tau_2}{\tau_2 - \bar{\tau}_2}}$$

Um den Grenzwert der Quotientenfolge zu berechnen, sind folgende Abschätzungen notwendig :

$$\frac{\tau_2}{\tau_1} = \frac{-\frac{1}{2} (\tau_1 - 1) + \frac{\sqrt{3}}{6} (3\tau_1 - 1) i}{\tau_1} \quad (\text{vgl. S. 31})$$

$$\frac{\tau_2}{\tau_1} = -\frac{1}{2} \left(\frac{\tau_1 - 1}{\tau_1} \right) + \frac{\sqrt{3}}{6} \left(\frac{3\tau_1 - 1}{\tau_1} \right) i$$

$$\left| \frac{\tau_2}{\tau_1} \right| = \sqrt{\left[-\frac{1}{2} \left(\frac{\tau_1 - 1}{\tau_1} \right) \right]^2 + \left[\frac{\sqrt{3}}{6} \left(\frac{3\tau_1 - 1}{\tau_1} \right) \right]^2}$$

$$\left| \frac{\tau_2}{\tau_1} \right| = \sqrt{\frac{(\tau_1 - 1)^2}{4\tau_1^2} + \frac{3(3\tau_1 - 1)^2}{36\tau_1^2}}$$

$$\left| \frac{\tau_2}{\tau_1} \right| = \sqrt{\frac{9(\tau_1 - 1)^2 + 3(3\tau_1 - 1)^2}{36\tau_1^2}}$$

$$\left| \frac{\tau_2}{\tau_1} \right| = \sqrt{\frac{9\tau_1^2 - 18\tau_1 + 9}{36\tau_1^2} + \frac{27\tau_1^2 - 18\tau_1 + 3}{36\tau_1^2}}$$

$$\left| \frac{\tau_2}{\tau_1} \right| = \sqrt{\frac{36\tau_1^2 - 36\tau_1 + 12}{36\tau_1^2}}$$

$$\left| \frac{\tau_2}{\tau_1} \right| = \sqrt{1 - \frac{1}{\tau_1} + \frac{1}{3\tau_1^2}}$$

$$\left| \frac{\tau_2}{\tau_1} \right| = \sqrt{1 - \frac{1}{\tau_1} \left(1 - \frac{1}{3\tau_1}\right)}$$

Wegen

$$\tau_1 > 1 > 0$$

$$3\tau_1 > 1 > 0$$

$$\underline{0 < \frac{1}{\tau} < 1}$$

$$0 < \frac{1}{3\tau_1} < 1$$

$$-1 < -\frac{1}{3\tau_1} < 0$$

$$\underline{0 < 1 - \frac{1}{3\tau_1} < 1}$$

folgt

$$0 < \frac{1}{\tau_1} \left(1 - \frac{1}{3\tau_1}\right) < 1$$

$$-1 < -\frac{1}{\tau_1} \left(1 - \frac{1}{3\tau_1}\right) < 0$$

$$0 < 1 - \frac{1}{\tau_1} \left(1 - \frac{1}{3\tau_1}\right) < 1$$

$$0 < \sqrt{1 - \frac{1}{\tau_1} \left(1 - \frac{1}{3\tau_1}\right)} < 1$$

0	<	$\frac{\tau_2}{\tau_1}$	<	1
---	---	-------------------------	---	---

Nach der Formel von **Moivre** ist

$$\frac{\tau_2}{\tau_1} = \left| \frac{\tau_2}{\tau_1} \right| \left(\cos(\varphi) + i \sin(\varphi) \right)$$

$$\left(\frac{\tau_2}{\tau_1} \right)^n = \left| \frac{\tau_2}{\tau_1} \right|^n \left(\cos(n\varphi) + i \sin(n\varphi) \right)$$

Wegen $0 < \left| \frac{\tau_2}{\tau_1} \right| < 1$ ist $\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{\tau_2}{\tau_1} \right|^n = 0$ und $\boxed{\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{\tau_2}{\tau_1} \right)^n = 0}$

Analog zeigt man, dass $\boxed{\lim_{n \rightarrow \infty} \left(\frac{\overline{\tau}_2}{\tau_1} \right)^n = 0}$

Damit erhalten wir nun den Grenzwert der Quotientenfolge zweier aufeinanderfolgender Tribonaccizahlen :

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{t_{n+1}}{t_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\tau_1 + \tau_2 \left(\frac{\tau_2}{\tau_1} \right)^{n+1} \frac{\overline{\tau}_2 - \tau_1}{\tau_2 - \overline{\tau}_2} + \overline{\tau}_2 \left(\frac{\overline{\tau}_2}{\tau_1} \right)^{n+1} \frac{\tau_1 - \tau_2}{\tau_2 - \overline{\tau}_2}}{1 + \left(\frac{\tau_2}{\tau_1} \right)^{n+1} \frac{\overline{\tau}_2 - \tau_1}{\tau_2 - \overline{\tau}_2} + \left(\frac{\overline{\tau}_2}{\tau_1} \right)^{n+1} \frac{\tau_1 - \tau_2}{\tau_2 - \overline{\tau}_2}}$$

$$\boxed{\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{t_{n+1}}{t_n} = \tau_1}$$

Anhang

Lösung von kubischen Gleichungen (vgl.: [2], Seite 108 ff)

Die Gleichung $z^3 - a = 0$ in $\mathbb{C}$, $a \in \mathbb{R}$

$$z^3 - a = 0$$

$$z^3 = a$$

$$z_1 = \sqrt[3]{a}$$

Polynomdivision :

$$\begin{array}{r} (z^3 - a) : (z - z_1) = z^2 + z_1 z + z_1^2 \\ - [z^3 - z_1 z^2] \\ \hline z_1 z^2 - a \\ - [z_1 z^2 - z_1^2 z] \\ \hline z_1^2 z - a \\ - [z_1^2 z - z_1^3] \\ \hline z_1^3 - a \quad \text{Rest Null} \end{array}$$

Faktorisierung :

$$z^3 - a = (z - z_1)(z^2 + z_1 z + z_1^2)$$

Weitere Lösungen :

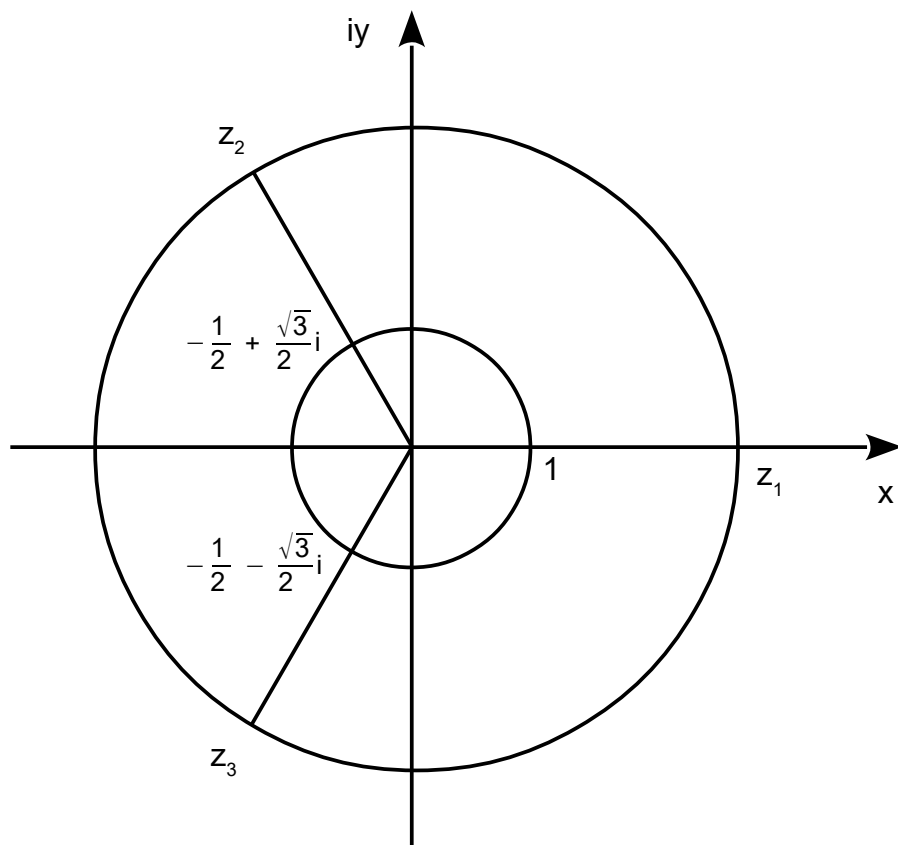
$$z^2 + z_1 z + z_1^2 = 0$$

$$z_{2/3} = -\frac{z_1}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{z_1}{2}\right)^2 - z_1^2}$$

$$z_{2/3} = -\frac{z_1}{2} \pm \frac{\sqrt{3}}{2} i z_1$$

$$z_{2/3} = \left(-\frac{1}{2} \pm \frac{\sqrt{3}}{2} i\right) z_1$$

Darstellung der Lösungen der kubischen Gleichung $z^3 = a$ in der komplexen Zahlenebene $\mathbb{C}$:



$$\underline{z_1 = \sqrt[3]{a}}$$

$$\underline{z_2 = \left(-\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i \right) z_1}$$

$$\underline{z_3 = \left(-\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}i \right) z_1}$$

Die (reduzierte) kubische Gleichung $\boxed{z^3 + pz + q = 0}$ in $\mathbb{C}$, $p, q \in \mathbb{R}$

$$z^3 + pz + q = 0$$

Setze $z = u + v$

$$(u+v)^3 + p(u+v) + q = 0$$

$$u^3 + 3u^2v + 3uv^2 + v^3 + p(u+v) + q = 0$$

$$u^3 + v^3 + q + 3u^2v + 3uv^2 + p(u+v) = 0$$

$$u^3 + v^3 + q + 3uv(u+v) + p(u+v) = 0$$

$$u^3 + v^3 + q + (3uv + p)(u+v) = 0$$

Setze $3uv + p = 0$

$$3uv + p = 0 \quad \Rightarrow \quad uv = -\frac{p}{3} \quad \Rightarrow \quad \underline{4u^3v^3 = -4\left(\frac{p}{3}\right)^3}$$

$$u^3 + v^3 + q = 0 \quad \Rightarrow \quad \underline{u^3 + v^3 = -q} \quad \Rightarrow \quad \underline{u^6 + 2u^3v^3 + v^6 = q^2}$$

$$\left. \begin{array}{l} 4u^3v^3 = -4\left(\frac{p}{3}\right)^3 \\ u^6 + 2u^3v^3 + v^6 = q^2 \end{array} \right] -$$

$$u^6 - 2u^3v^3 + v^6 = q^2 + 4\left(\frac{p}{3}\right)^3$$

$$(u^3 - v^3)^2 = q^2 + 4\left(\frac{p}{3}\right)^3$$

$$\left. \begin{array}{l} u^3 - v^3 = \pm \sqrt{q^2 + 4\left(\frac{p}{3}\right)^3} \\ u^3 + v^3 = -q \end{array} \right] + -$$

$$2u^3 = -q \pm \sqrt{q^2 + 4\left(\frac{p}{3}\right)^3} \quad \Rightarrow \quad u^3 = -\frac{q}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}$$

$$-2v^3 = q \pm \sqrt{q^2 + 4\left(\frac{p}{3}\right)^3} \quad \Rightarrow \quad v^3 = -\frac{q}{2} \mp \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}$$

$$u = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} + \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}} \quad \text{oder} \quad u = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} - \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}}$$

$$v = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} - \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}} \quad \text{oder} \quad v = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} + \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}}$$

$$u_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} + \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}} \quad u_2 = \left(-\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i\right) u_1 \quad u_3 = \left(-\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}i\right) u_1$$

$$v_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} - \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}} \quad v_2 = \left(-\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i\right) v_1 \quad v_3 = \left(-\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}i\right) v_1$$

Lösungen der (reduzierten) kubischen Gleichung $\boxed{z^3 + pz + q = 0}$

1. Fall : $\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3 \geq 0$

Wegen der Bedingung $uv = -\frac{p}{3}$ folgen nur die 3 Lösungen

$$\underline{z_1 = u_1 + v_1} \quad \text{mit} \quad u_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} + \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}} \quad v_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} - \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}}$$

$$\underline{z_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} + \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}} + \sqrt[3]{-\frac{q}{2} - \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}}} \quad \text{Cardanische Formel}$$

$$z_2 = u_2 + v_3$$

$$z_2 = \left(-\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i\right)u_1 + \left(-\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}i\right)v_1$$

$$\underline{z_2 = -\frac{u_1 + v_1}{2} + \frac{u_1 - v_1}{2}\sqrt{3}i}$$

$$z_3 = u_3 + v_2$$

$$z_3 = \left(-\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}i\right)u_1 + \left(-\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i\right)v_1$$

$$\underline{z_3 = -\frac{u_1 + v_1}{2} - \frac{u_1 - v_1}{2}\sqrt{3}i}$$

2. Fall : $\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3 < 0$

Die Mathematiker des 15. und 16. Jahrhunderts bezeichneten diesen „nicht zurückzuführenden Fall“ als **Casus irreducibilis**.

Wenn $\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3 < 0$, ist sicher $p < 0$, etwa $p = -p'$.

Die reduzierte Gleichung geht über in $z^3 - p'z + q = 0$, $\left(\frac{p'}{3}\right)^3 - \left(\frac{q}{2}\right)^2 > 0$.

Damit folgt für den Radikanden der 3. Wurzel von u_1, v_1 :

$$u_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} + \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}}$$

$$v_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} - \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}}$$

$$u_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} + \sqrt{-\left[\left(\frac{p'}{3}\right)^3 - \left(\frac{q}{2}\right)^2\right]}}$$

$$v_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} - \sqrt{-\left[\left(\frac{p'}{3}\right)^3 - \left(\frac{q}{2}\right)^2\right]}}$$

$$u_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{p'}{3}\right)^3 - \left(\frac{q}{2}\right)^2}} i$$

$$v_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} \mp \sqrt{\left(\frac{p'}{3}\right)^3 - \left(\frac{q}{2}\right)^2}} i$$

Nach der Formel von **Moivre** kann der komplex Radikand wie folgt ausgedrückt werden:

$$-\frac{q}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{p'}{3}\right)^3 - \left(\frac{q}{2}\right)^2} i = \rho(\cos(\varphi) \pm \sin(\varphi) i)$$

mit $\rho = \left(\frac{p'}{3}\right)^3$, $\cos(\varphi) = \frac{-\frac{q}{2}}{\left(\frac{p'}{3}\right)^3}$, $\sin(\varphi) = \frac{\left(\frac{p'}{3}\right)^3 - \left(\frac{q}{2}\right)^2}{\left(\frac{p'}{3}\right)^3}$

Damit erhält man weiter

$$u_1 = \sqrt[3]{\rho} \left(\cos\left(\frac{\varphi}{3}\right) \pm \sin\left(\frac{\varphi}{3}\right) i \right)$$

$$v_1 = \sqrt[3]{\rho} \left(\cos\left(\frac{\varphi}{3}\right) \mp \sin\left(\frac{\varphi}{3}\right) i \right)$$

$$y_1 = u_1 + v_1$$

$$y_1 = \sqrt[3]{\rho} \left(\cos\left(\frac{\varphi}{3}\right) \pm \sin\left(\frac{\varphi}{3}\right) i \right) + \sqrt[3]{\rho} \left(\cos\left(\frac{\varphi}{3}\right) \mp \sin\left(\frac{\varphi}{3}\right) i \right)$$

$$\boxed{y_1 = 2\sqrt[3]{\rho} \cos\left(\frac{\varphi}{3}\right)}$$

Die anderen beiden Wurzel lauten wegen $3 \cdot 120^\circ = 360^\circ$, $3 \cdot 240^\circ = 720^\circ$:

$$\boxed{y_2 = 2\sqrt[3]{\rho} \cos\left(\frac{\varphi}{3} + 120^\circ\right)}$$

$$\boxed{y_3 = 2\sqrt[3]{\rho} \cos\left(\frac{\varphi}{3} + 240^\circ\right)}$$

Die kubische Gleichung $y^3 + ry^2 + sy + t = 0$ in $\mathbb{C}$, $r, s, t \in \mathbb{R}$

$$y^3 + ry^2 + sy + t = 0$$

Substitution $y = z - \frac{r}{3}$

$$y^3 + ry^2 + sy + t = 0$$

$$\left(z - \frac{r}{3}\right)^3 + r\left(z - \frac{r}{3}\right)^2 + s\left(z - \frac{r}{3}\right) + t = 0$$

$$z^3 - 3\cancel{\left(\frac{r}{3}\right)}z^2 + 3\left(\frac{r}{3}\right)^2z - \cancel{\left(\frac{r}{3}\right)^3} + r\cancel{z^2} - \frac{2r^2}{3}z + r\left(\frac{r}{3}\right)^2 + sz - \frac{sr}{3} + t = 0$$

$$z^3 + 3\left(\frac{r}{3}\right)^2z - \left(\frac{r}{3}\right)^3 - \frac{2r^2}{3}z + r\left(\frac{r}{3}\right)^2 + sz - \frac{sr}{3} + t = 0$$

$$z^3 + sz + 3\left(\frac{r}{3}\right)^2z - \frac{2r^2}{3}z - \left(\frac{r}{3}\right)^3 + r\left(\frac{r}{3}\right)^2 - \frac{sr}{3} + t = 0$$

$$z^3 + sz - \frac{r^2}{3}z + \frac{2r^3}{27} - \frac{sr}{3} + t = 0$$

$$z^3 + \left(s - \frac{r^2}{3}\right)z + \frac{2r^3}{27} - \frac{sr}{3} + t = 0$$

Reduzierte kubische Gleichung

$$\boxed{z^3 + pz + q = 0} \quad \text{mit} \quad p = s - \frac{r^2}{3}, \quad q = \frac{2r^3}{27} - \frac{sr}{3} + t$$

Die Lösungen der reduzierten kubischen Gleichung für $\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3 \geq 0$ sind nach den vorigen Überlegungen z_1 , z_2 , z_3 .

Daraus ergeben sich für die kubische Gleichung $\boxed{y^3 + ry^2 + sy + t = 0}$ die Lösungen $\underline{y_1 = z_1 - \frac{r}{3}}$, $\underline{y_2 = z_2 - \frac{r}{3}}$, $\underline{y_3 = z_3 - \frac{r}{3}}$.

Die kubische Gleichung $\tau^3 - \tau^2 - \tau - 1 = 0$ in $\mathbb{C}$

$$r=-1 \quad s=-1 \quad t=-1$$

$$\tau^3 - \tau^2 - \tau - 1 = 0$$

Substitution $\tau = z - \frac{r}{3} \Rightarrow \underline{\tau = z + \frac{1}{3}}$

Dadurch erhält man die **reduzierte kubische Gleichung**

$$z^3 + pz + q = 0 \quad \text{mit} \quad p = s - \frac{r^2}{3}, \quad q = \frac{2r^3}{27} - \frac{st}{3} + t \quad \text{und} \quad \left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3 \geq 0$$

$$\underline{p = -\frac{4}{3}} \quad \underline{q = -\frac{38}{27}} \quad \left(-\frac{19}{27}\right)^2 + \left(-\frac{4}{9}\right)^3 \geq 0$$

$$\underline{\frac{297}{729} \geq 0}$$

Die Lösungen sind

$$z_1 = \sqrt[3]{-\frac{q}{2} + \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}} + \sqrt[3]{-\frac{q}{2} - \sqrt{\left(\frac{q}{2}\right)^2 + \left(\frac{p}{3}\right)^3}}$$

$$z_1 = \sqrt[3]{\frac{19}{27} + \sqrt{\frac{297}{729}}} + \sqrt[3]{\frac{19}{27} - \sqrt{\frac{297}{729}}}$$

$$z_1 = \sqrt[3]{\frac{19}{27} + \sqrt{\frac{9 \cdot 33}{9 \cdot 81}}} + \sqrt[3]{\frac{19}{27} - \sqrt{\frac{9 \cdot 33}{9 \cdot 81}}}$$

$$z_1 = \sqrt[3]{\frac{19}{27} + \sqrt{\frac{33}{81}}} + \sqrt[3]{\frac{19}{27} - \sqrt{\frac{33}{81}}}$$

$$z_1 = \sqrt[3]{\frac{19}{27} + \frac{1}{9}\sqrt{33}} + \sqrt[3]{\frac{19}{27} - \frac{1}{9}\sqrt{33}}$$

$$z_1 = \sqrt[3]{\frac{19}{27} + \frac{3}{27}\sqrt{33}} + \sqrt[3]{\frac{19}{27} - \frac{3}{27}\sqrt{33}}$$

$$z_1 = \frac{1}{3} \sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \frac{1}{3} \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}}$$

$$\underline{z_1 = \frac{1}{3} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} \right)}$$

$$\underline{z_2 = \left(-\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i \right) z_1}$$

$$\underline{z_2 = \left(-\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}i \right) z_1}$$

Durch Resubstitution $\tau = z + \frac{1}{3}$ erhält man die Lösungen

$$\tau_1 = \frac{1}{3} \sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \frac{1}{3} \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} + \frac{1}{3}$$

$$\tau_1 = \frac{1}{3} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} + 1 \right) \approx 1,893286755$$

$$\tau_2 = \left(-\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i \right) z_1 + \frac{1}{3} \quad \text{mit} \quad z_1 = \tau_1 - \frac{1}{3}$$

$$\tau_3 = \left(-\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}i \right) z_1 + \frac{1}{3} \quad \text{mit} \quad z_1 = \tau_1 - \frac{1}{3}$$

Zur numerischen Berechnung von τ_2 , $\overline{\tau_2}$:

$$\tau_2 = \left(-\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i \right) z_1 + \frac{1}{3}$$

$$\tau_2 = -\frac{1}{2} z_1 + \frac{\sqrt{3}}{2} z_1 i + \frac{1}{3}$$

$$\tau_2 = -\frac{1}{2} z_1 + \frac{1}{3} + \frac{\sqrt{3}}{2} z_1 i$$

$$\tau_2 = -\frac{1}{6} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} \right) + \frac{1}{3} + \frac{\sqrt{3}}{6} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} \right) i$$

$$\tau_2 = -\frac{1}{6} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} \right) + \frac{2}{6} + \frac{\sqrt{3}}{6} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} \right) i$$

$$\tau_2 = -\frac{1}{6} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} - 2 \right) + \frac{\sqrt{3}}{6} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} \right) i$$

Analog:

$$\overline{\tau_2} = -\frac{1}{6} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} - 2 \right) - \frac{\sqrt{3}}{6} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} \right) i$$

Spezielle Darstellung der Nullstellen τ_1 , τ_2 . $\overline{\tau_2}$ der Gleichung $\tau^3 - \tau^2 - \tau - 1 = 0$ in Abhängigkeit von der reellen Nullstelle :

$$\tau_1 = \frac{1}{3} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} + 1 \right) \approx 1,893286755$$

$$3\tau_1 - 1 = \sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}}$$

$$\tau_2 = -\frac{1}{6} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} - 2 \right) + \frac{\sqrt{3}}{6} \left(\sqrt[3]{19 + 3\sqrt{33}} + \sqrt[3]{19 - 3\sqrt{33}} \right) i$$

$$\tau_2 = -\frac{1}{6} (3\tau_1 - 1 - 2) + \frac{\sqrt{3}}{6} (3\tau_1 - 1) i$$

$$\tau_2 = -\frac{1}{6} (3\tau_1 - 3) + \frac{\sqrt{3}}{6} (3\tau_1 - 1) i$$

$$\tau_2 = -\frac{1}{2} (\tau_1 - 1) + \frac{\sqrt{3}}{6} (3\tau_1 - 1) i$$

Analog

$$\tau_2 = -\frac{1}{2} (\tau_1 - 1) - \frac{\sqrt{3}}{6} (3\tau_1 - 1) i$$